

ČESKÉ VYSOKÉ UČENÍ TECHNICKÉ V PRAZE

Fakulta strojní – Ústav přístrojové a řídicí techniky



BAKALÁŘSKÁ PRÁCE

**NÁVRH VÝKONOVÉ ELEKTRONIKY
PRO ŘÍZENÍ KROKOVÝCH MOTORŮ**

DESIGN OF POWER ELECTRONICS FOR CONTROL OF STEPPER MOTORS

Lukáš Hulínský

2015/2016

Prohlašuji, že jsem tuto práci vypracoval(a) samostatně s použitím literárních pramenů a informací, které cituji a uvádím v seznamu použité literatury a zdrojů informací.

Datum:

.....
podpis

Zadání práce
(semka přijde ten list který dostaneš od ČVUTu)

Anotace

Abstract

Obsah

1 Úvod	4
2 Teoretická část (STRUCTURE LEVEL 1)	5
2.1 Krokový motor (STRUCTURE LEVEL 2)	5
2.1.1 Základní dělení (STRUCTURE LEVEL 3)	5
Kontrolér (STRUCTURE LEVEL PARAGRAPH)	5
3 Praktická část	5
4 Závěr	5
Seznam použitých značek a symbolů	6
Seznam použité literatury a zdrojů	7
Seznam použitého SW	8
Seznam příloh	9

1 Úvod

2 Teoretická část (STRUCTURE LEVEL 1)

2.1 Krokový motor (STRUCTURE LEVEL 2)

2.1.1 Základní dělení (STRUCTURE LEVEL 3)

Kontrolér (STRUCTURE LEVEL PARAGRAPH)

Kontrolér (STRUCTURE LEVEL SUB-PARAGRAPH) Tato úroveň je definována stejně jako "paragraph"

3 Praktická část

4 Závěr

Seznam použitých značek a symbolů

Seznam použité literatury a zdrojů

- [1] MONK, Simon. *Thirty Arduino projects for the evil genius Arduino*. New York: McGraw-Hill, 2013. Chapter 1-2, ISBN 9780071817721.
- [2] HUSSEIN, Sarhan. *PLC-controlled stepper motor drive for NC positioning system*. Amman, Jordan: Faculty of Engineering Technology, © Science Publishing Corporation, 2014. Research Paper - 298-307.

Seznam obrázků, grafů a tabulek

Seznam obrázků

Seznam grafů

Seznam tabulek

Seznam použitého SW

– Texmaker, MiKTeX (\LaTeX)

Seznam příloh

Příloha 1: Schéma obvodu

Příloha 2: Tištěný spoj